

Przykładowe pytania egzaminacyjne:

1. Stosowane obecnie technologie czujników mierzących prędkości kątowe. Klasy dokładności.
2. Zasada działania INS bezkardanowego. Algorytmy. Błędy metodyczne.
3. Wejście filtra komplementarnego stanowi prędkość kąтова oraz kąt stosowany do korekcji. Zakładając, iż dryf prędkości kątovej wynosi  $3[\text{deg}/\text{min}]$ , natomiast błąd montażowy czujnika kąta stosowanego do korekcji wynosi  $2[\text{deg}]$ , obliczyć błąd wskazań w stanie ustalonym. Oszacować maksymalny błąd przy dwuminutowym krążeniu.